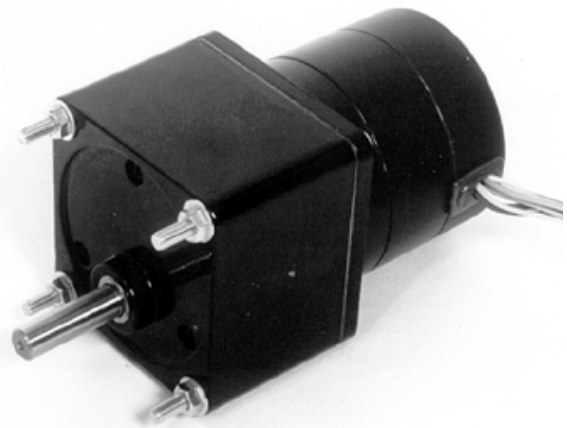
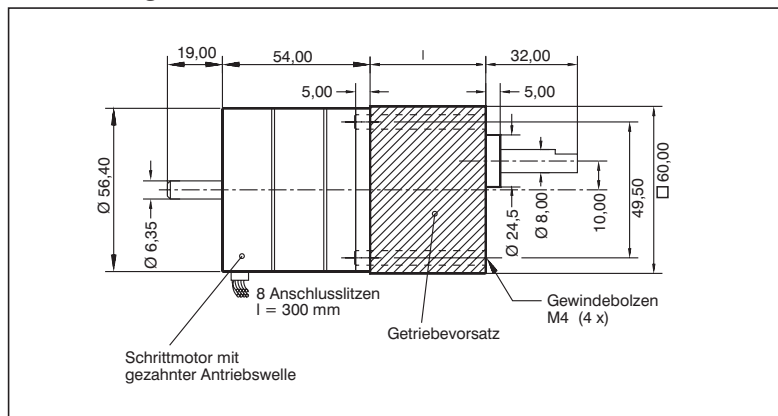
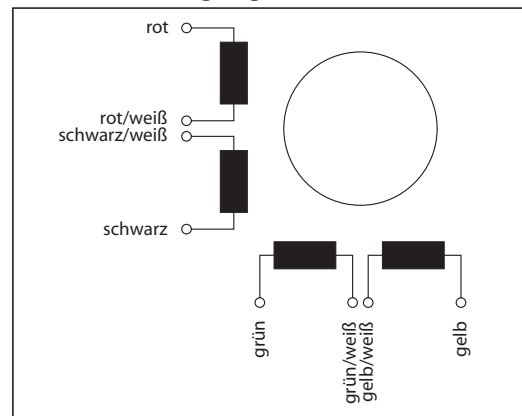
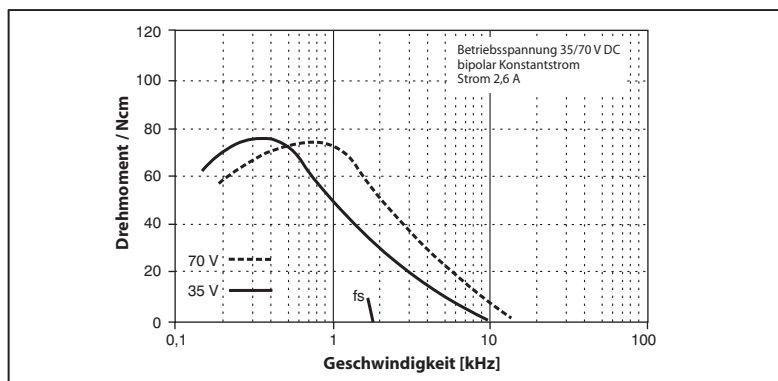


Merkmale der isel-Getriebe-Schrittmotoren

- Hybrid-Schrittmotor mit hoher Energiedichte
- Drehzahlsteuerung über Schrittfolgefrequenz im offenen Regelkreis
- Drehwinkel der Motorwelle ist direkt proportional zur Anzahl der Eingangsimpulse
- Schrittwinkeluntersetzung mit Stirnradgetriebe
- Unipolare und bipolare Betriebsart durch 8-Leiter-Anschluss
- einfache und preiswerte Steuerelektronik


Abmessungen

Anschlussbelegung

Drehmomentkurven

Getriebevorsätze

Artikel-Nr.	Unter- setzung i	maximales Abgabe- moment M_{ab} [Ncm]	maximale Axiallast F_{ab} [kg]	Länge des Getriebe- vorsatzes l [mm]
473111 0005	1:5	16	8	32
473111 0009	1:9	29	8	32
473111 0025	1:25	73	15	42
473111 0050	1:50	132	15	42

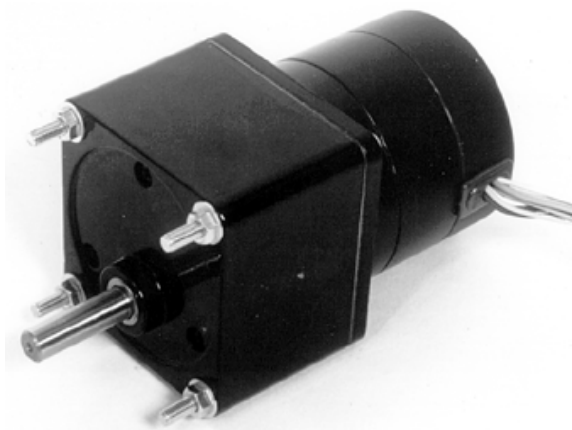
Technische Daten

Bezeichnung	Artikel-Nr.	Haltemoment (I Phase 3,6 A) Ncm	Schrittwinkel °	Wicklungs- widerstand Ω	Wicklungs- induktivität mH	Wicklungs- strom (bipolar) A	Rotor- trägheit gcm ²	Arbeits- temperatur °C	Gewicht kg
Getriebe- Schrittmotor	473111 xxxx	75 (bipolar) 55 (unipolar)	1,8 (Vollschritt) 0,9 (Halbschritt)	1,42	2,6	2,6 (seriell) 3,6 (parallel)	130	0 ... 40	0,6

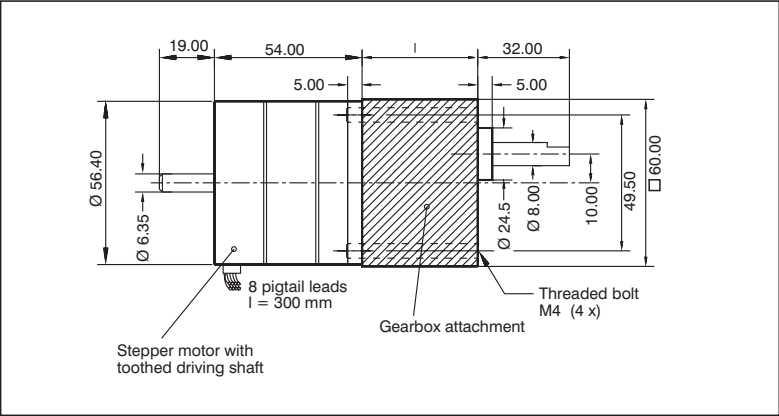
maximal zulässige Radiallast: 33 N
ISO-Klasse: B (130°)
Schutzklasse: IP 40
Welle: schräg verzahnt

Features of the isel geared stepper motors

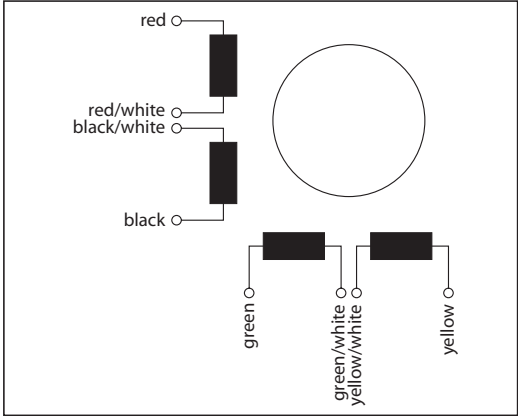
- Hybrid stepper motor with high energy density
- Speed control via step sequence in the open control loop
- Angle of rotation of motor shaft directly proportional to the number of input pulses
- Step angle reduction via helical gearbox
- Unipolar and bipolar modes thanks to 8-wire connection
- Straightforward and low-cost control electronics



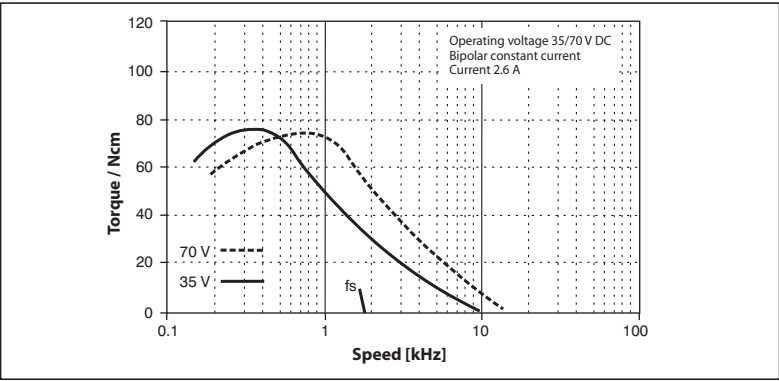
Dimensions



Connector pin assignment



Torque characteristics



Auxiliary gearboxes

Article no.	Reduction ratio i	Maximum output torque M _{ab} [Ncm]	Maximum axial load F _{ab} [kg]	Length of auxiliary gearbox l [mm]
473111 0005	1:5	16	8	32
473111 0009	1:9	29	8	32
473111 0025	1:25	73	15	42
473111 0050	1:50	132	15	42

Technical data

Designation	Article no.	Holding torque (/phase 3.6 A) Ncm	Step angle °	Winding resistance Ω	Winding inductivity mH	Winding current (bipolar) A	Rotor inertia gcm ²	Operating temperature °C	Weight kg
Geared stepper motor	473111 xxxx	75 (bipolar) 55 (unipolar)	1.8 (full step) 0.9 (half setp)	1.42	2.6	2.6 (serial) 3.6 (parallel)	130	0 ... 40	0.6

Max. permissible radial load: 33 N
ISO class: B (130°)
Class of protection: IP 40
Shaft: helical toothed

Deutsch

English