

# Rundschalttisch

## RF 1



### Merkmale

- Spielarmer Zahnriemenantrieb mit Schritt- oder Servomotor
- Untersetzung 1 : 24 (Standard)
- Gewicht: 14,6 kg

Anschlussbelegung siehe Seite B-108  
Transportlasten siehe Seite B-109

### Optionen:

- Untersetzungs-Montageset  
1 : 52 bzw. 1 : 100
- Elektromagnetbremse [60 Nm]
- CNC-Steuerung

### Bestellschlüssel

2 6 0 2 4 X X X 0 0

#### Motoren

- 1 = Schrittmotor MS 200 HT ohne Encoder
- 4 = bürstenbehafteter DC-Servomotor DC 100
- 5 = bürstenloser EC-Servomotor EC 60S

#### Bremse

- 0 = ohne Bremse
- 1 = Magnetbremse

#### Anschlussstecker

- 1 = Servomotor: M23 + SubD15
- 2 = Schrittmotor: SubD9
- 3 = Schrittmotor: M23

### Zubehör



#### Montageset

- für Untersetzung 1:52  
Art.-Nr.: **269077 0001**
- für Untersetzung 1:100  
Art.-Nr.: **269077 0002**



#### Alu-T-Nutenteller

- Ø240 mm / PT 25  
Art.-Nr.: **269050 0240**
- Ø365 mm / PT 25  
Art.-Nr.: **269050 0365**



#### Spannfutter

- 3-Backen-Spannfutter Ø 125  
Art.-Nr.: **269063 2125**

# Rundschalttisch

# RF 1

## Technische Daten

	Schrittmotor MS 200 HT *			Servomotor DC 100 / EC 60S		
	1:24	1:52	1:100	1:24	1:52	1:100
Untersetungsverhältnis	1:24	1:52	1:100	1:24	1:52	1:100
Abtriebsdrehzahl [1/min]	0 - 50	0 - 23	0 - 12	0 - 125	0 - 58	0 - 30
Betriebsmoment (0 - 500 Hz) [Nm]	20	42	75	--		
Betriebsmoment (500 - 1000 Hz) [Nm]	18	38	75	--		
Nennmoment [Nm]	--			6 / 10	13 / 22	25 / 42
Nennhaltmoment (statische Belastung) [Nm]	37	75	75	7 / 12	16 / 26	30 / 50
Winkelgenauigkeit [°]	0,16					
Gewicht [kg]	14,6					

\* Werte bei Halbschrittbetrieb

## Maßzeichnungen

