

isel-Schrittmotor-Modul MST 600

isel-Schrittmotor-Modul MST 600 E

Art.-Nr. 470851 2100

Art.-Nr. 470851 2200



Merkmale der isel-Schrittmotor-Module MST xx (E)

- komplett anschlussfertiges Schrittmotor-Modul
- optimiert für den Einsatz in Positioniersteuerungen
- optimales Verhältnis von Drehmoment und Baugröße
- kleiner Schrittwinkelfehler, nicht kumulativ

Lieferoption: - 2 Endschaltereingänge

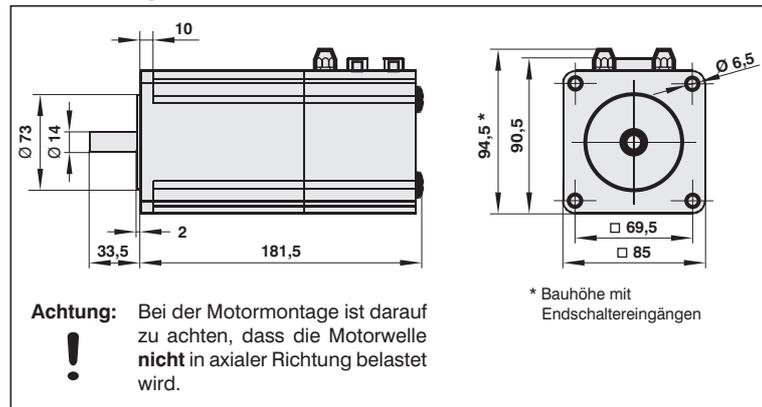


MST 600
(ohne Encoder,
ohne Endschaltereingänge)

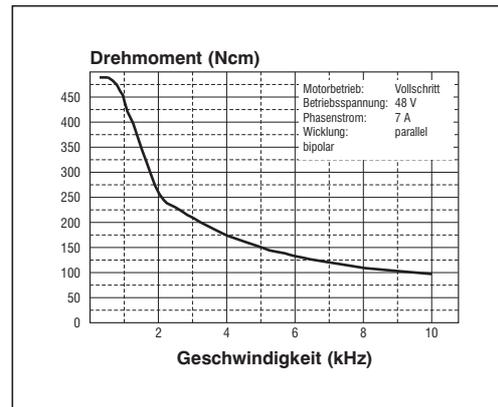


MST 600 E
(mit Encoder,
ohne Endschaltereingänge)

Abmessungen



Drehmomentkurve



Anschlussbelegung Motor

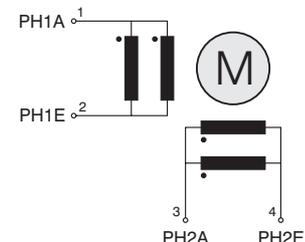
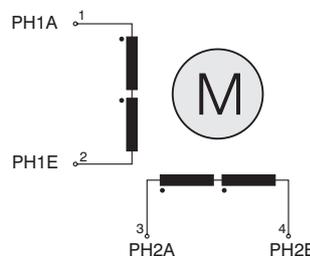
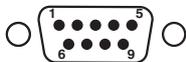
Motor (SUBD9-Stecker)

Pin	Signal
1	Motor-Phase PH1A (Phase 1 Anfang)
2	Motor-Phase PH1E (Phase 1 Ende)
3	Motor-Phase PH2A (Phase 2 Anfang)
4	Motor-Phase PH2E (Phase 2 Ende)

5	Option: +24 V
6	-
7	Option: Endlagenschalter END 2
8	Option: GND_24 V
9	Option: Endlagenschalter END 1

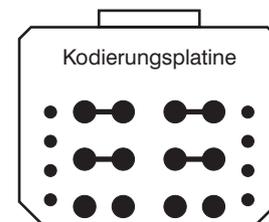
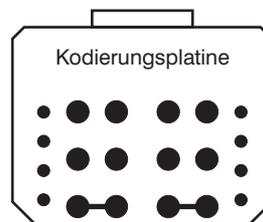
PIN 5 - 9 nur belegt bei Ausführung mit 2 Endschaltereingängen

Gehäuse	Schirm
---------	--------



Reihenschaltung

Parallelschaltung



Reihenschaltung

Parallelschaltung

Achtung: Die Lötarbeiten sind so durchzuführen, dass keine Lötreste oder sonstige Fremdkörper im Motor zurückbleiben. Zum Löten sollte der Motor daher waagrecht liegen bleiben.

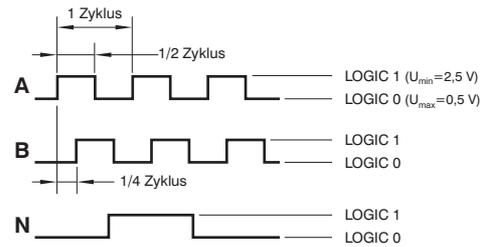
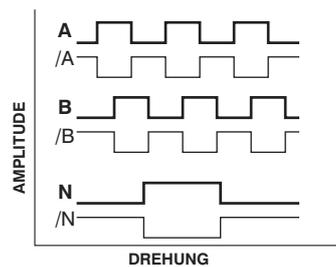
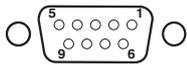
Deutsch

English

Anschlussbelegung / Technische Daten Encoder

Encoder (SUBD9-Buchse)

Pin	Signal
1	+5V
2	A
3	B
4	N
5	nicht belegt
6	GND
7	/A
8	/B
9	/N



Auflösung Inkremete / Umdrehung	Betriebsspannung V	Stromaufnahme mA	Standard- Ausgangssignal
2.000	5 (± 5%)	130	RS 422

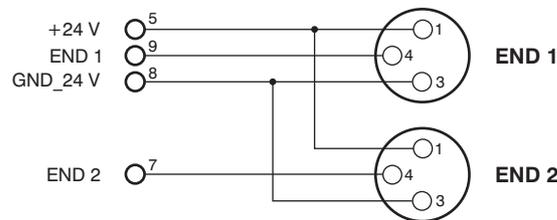
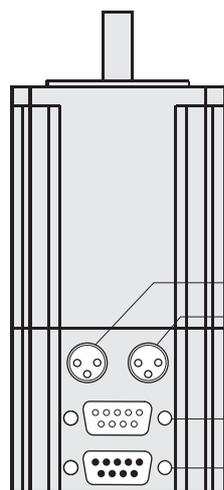
Achtung:



Bei der Ausführung der Schirmung ist zu beachten, dass die SUBD-Gehäuse leitend mit dem Motor-modul verbunden sind.

Zur Minimierung von Störungen kann es in Abhängigkeit der konkreten Applikation sinnvoll sein, den Schirm des ankommenden Encoderkabels nicht mit dem Steckverbindergehäuse zu verbinden.

Anschlussbelegung Endschaltereingänge (END 1 / END 2)



Motoranschluss
(SUBD9-Stecker)

2 x M8-SI-Stecker

Die Endlagenschalter sind über M8SI-Stecker an die beiden M8SI-Buchsen auf dem Motormodul anzuschließen.

Die beiden Buchsen sind im Motormodul direkt mit dem SUBD9-Steckverbinder des Motors verbunden.

Damit stehen die Endlagenschalter-Signale am SUBD9-Steckverbinder des Motors zur Verfügung und können über das Motorkabel mit einem entsprechenden Controller verbunden werden.

Technische Daten

Bezeichnung	Artikelnummer	Encoder Inkr. / Umdr.	Schritt- winkel °	Schrittwinkel- genauigkeit %	max. Spannung an der Wicklung V	Isolations- widerstand Ω	Isolations- klasse
MST 600	470851 2100	-	1,8	±5 (nicht akku- mulierend)	120	100 MΩ (bei 500 V / 20 °C)	B, 130 °C
MST 600 E	470851 2200	2.000					

Bezeichnung	Schutzart	Eigenträgheits- moment kgm ² * 10 ³	Betriebs- Temperatur °C	maximale Motortemperatur °C	maximale Axialbelastung N	maximale Radialbelastung N	Gewicht kg
MST 600	IP20 (A-Seite)	0,4	-10 ... +45	100	50	200 (am A-Lager)	4,3
MST 600 E							

Bezeichnung	Motorwicklung	Halte- moment Nm	Phasen- strom A	Spannung V	Wicklungs- widerstand Ω	Induktivität (bei 1 kHz) mH
MST 600 (E)	parallel	5,0	7,0	1,61 (R _w =0,23 Ω)	0,23	2,70
	seriell	5,0	4,7	4,23 (R _w =0,9 Ω)	0,9	9,71

